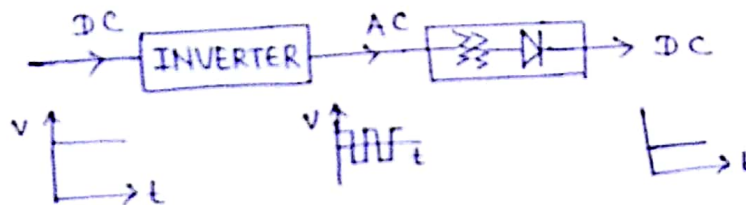


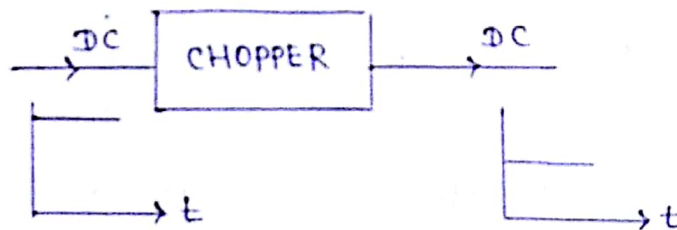
UNIT - 4 CONVERTER

☆ CHOPPERS: Chopper एक static device होता है जो fixed dc को variable dc में convert करता है। यह एक high speed सेमीकंडक्टर switch की तरह कार्य करता है।

① AC Link Chopper :- AC link chopper में DC को सर्वप्रथम Inverter के द्वारा AC में convert किया जाता है फिर transformer की सहायता से step-down करते हैं और अंत में Rectifier के द्वारा DC में convert किया जाता है।

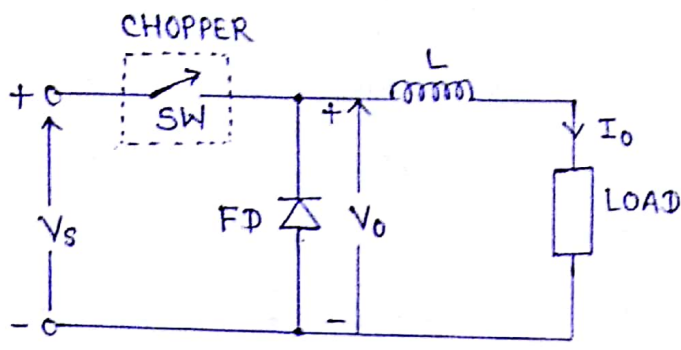


② DC Link chopper :-

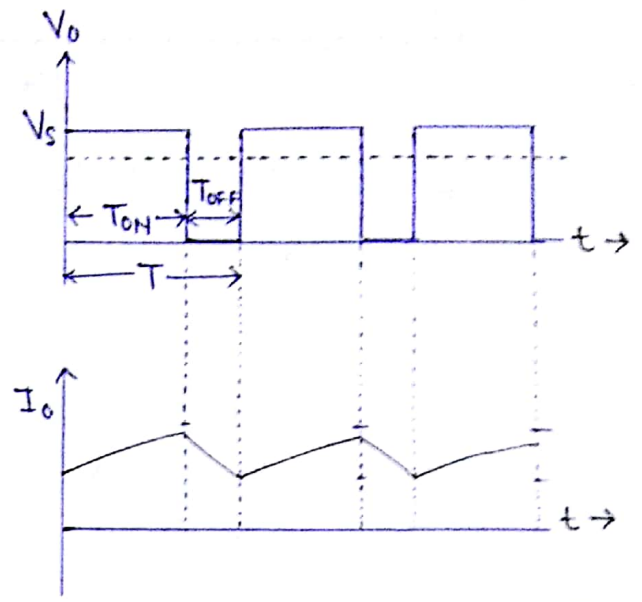


यह fixed dc voltage को variable dc voltage में semiconductor device के द्वारा convert करता है। यह हल्का, सस्ता तथा efficient होता है AC link chopper की तुलना में।

☆ PRINCIPLE OF CHOPPER OPERATION  
OR  
STEP UP CHOPPER



(a) Elementary Chopper circuit



(b) O/P voltage and current waveform.

Working:  $T_{ON}$  Period में chopper ON होता है तथा source voltage  $V_s$ , load voltage  $V_L$  के बराबर होता है। तथा इस समय inductor चार्ज होता है। चूंकि FD (free wheeling diode) इस समय reversebiased में होता है अतः इस समय लोड पर O/P voltage प्राप्त होता है।

$T_{OFF}$  Period में chopper OFF होता है अतः source voltage लोड से disconnected होता है। इस समय inductor discharge होता है अतः लोड करंट FD के द्वारा flow होता है। (N) विराम के कारण लोड टर्मिनल free wheeling diode के द्वारा short circuit हो जाता है अतः लोड वोल्टेज का मान शून्य होता है।

$T_{ON}$  के समय लोड current का मान बढ़ता है तथा  $T_{OFF}$  के समय load current घटने लगता है।

अतः Average load o/p voltage:  $V_o = \frac{T_{ON}}{T_{ON} + T_{OFF}} \cdot V_s$

$$V_o = \frac{T_{ON}}{T} \cdot V_s$$

$$V_o = \alpha \cdot V_s \quad \text{--- (1)}$$

$T_{on}$  = on time,  $T_{off}$  = off-time

where  $T = T_{on} + T_{off}$  = chopping period

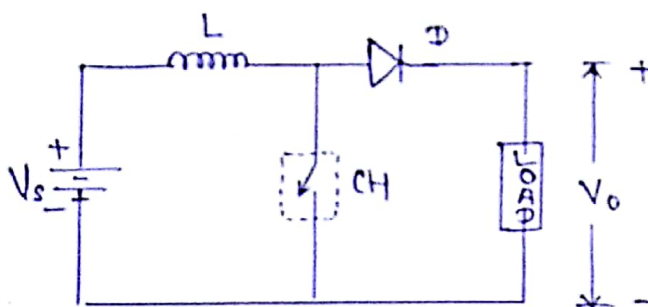
$$\alpha = \frac{T_{on}}{T} = \text{duty cycle}$$

OR

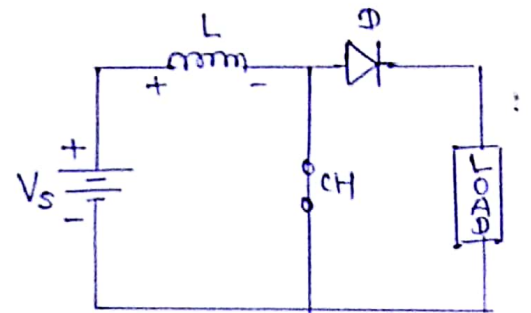
$$V_o = f \cdot T_{on} \cdot V_s$$

$$f = \frac{1}{T} = \text{chopping frequency}$$

★ STEP-UP CHOPPERS:

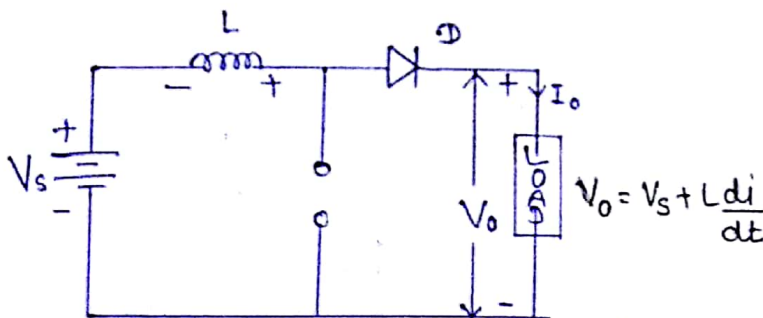


(a) step up chopper



(b)

When chopper is ON :  
 (Inductor store energy)



(c)

When chopper is off  
 (Energy released by inductor)

जब Average output voltage  $V_o$ , इनपुट वोल्टेज  $V_s$  से अधिक होता है, i.e.  $V_o > V_s$  तो इस चोपर को stepup chopper कहते हैं।

Working :-  $T_{on}$  time पर जब चोपर ON होता है तो इंडक्टर (inductor) उस समय energy store करता है। इस समय चोपर current  $I_1$  से  $I_2$  तक बढ़ता है। तथा output voltage का मान शून्य होता है।

$T_{off}$  time पर जब चोपर OFF होता है तो इस समय inductor discharge होता है तथा Diode (D) से होते हुए Load में o/p प्राप्त होता है। चित्र (c) में KVL लगाने

$$\text{पर } V_s + V_L - V_o = 0 \text{ या } V_o = V_s + V_L$$

where  $V_L =$  volt. across inductor (

$T_{on}$  Period पर Energy i/p at inductor

$$W_{in} = (\text{Volt. across } L) (\text{Avg. current through } L) T_{on}$$

$$= V_s \left( \frac{I_1 + I_2}{2} \right) T_{on} \quad \text{--- (1)}$$

$T_{off}$  Period पर जब चोपर OFF होता है तो inductor द्वारा released energy.

$$W_{off} = (\text{volt. across } L) (\text{Avg. current through } L) \cdot T_{off}$$

$$= (V_o - V_s) \left( \frac{I_1 + I_2}{2} \right) T_{off} \quad \text{--- (2)}$$

यदि system को lossless consider करें तो

Energy stored = energy released.

$$V_s \left( \frac{I_1 + I_2}{2} \right) T_{on} = (V_o - V_s) \left( \frac{I_1 + I_2}{2} \right) T_{off}$$

$$V_s \cdot T_{on} = (V_o - V_s) T_{off}$$

$$V_s \cdot T_{on} = V_o \cdot T_{off} - V_s \cdot T_{off}$$

$$V_o \cdot T_{off} = V_s T_{on} + V_s \cdot T_{off}$$

$$V_o = V_s \left( \frac{T_{on} + T_{off}}{T_{off}} \right)$$

$$V_o \cdot T_{off} = V_s \cdot T$$

$$V_o = V_s \cdot \frac{T}{T_{off}}$$

$$= V_s \left( \frac{T}{T - T_{on}} \right)$$

$$V_o = V_s \left( \frac{1}{1 - \alpha} \right)$$

☆ CONTROL STRATEGIES :-

duty cycle ( $\alpha$ ) को vary करने के लिए निम्न control strategies का उपयोग किया जाता है।

1. Time Ratio control (TRC)
2. current limit control

① Time ratio control: इस ~~same~~ scheme में Time ratio  $T_{on}/T$  (अर्थात  $\alpha$ ) को परिवर्तित किया जाता है। यह दो प्रकार की होती है।

② Constant frequency system :-

इस scheme में  $T_{on}$  को vary किया जाता है परंतु chopping frequency को constant रखा जाता है। Pulse width को adjust करके  $T_{on}$  में variation किया जाता है अतः इस विधि को Pulse Width modulation technique भी कहते हैं।

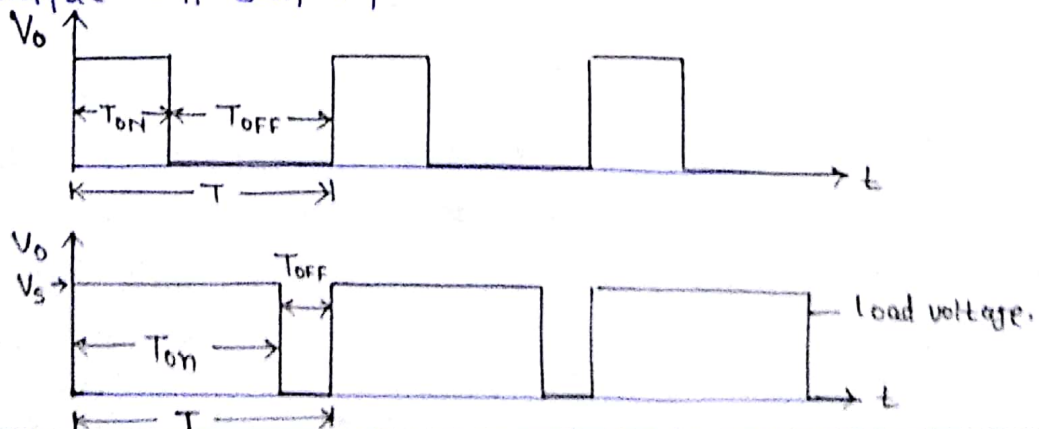
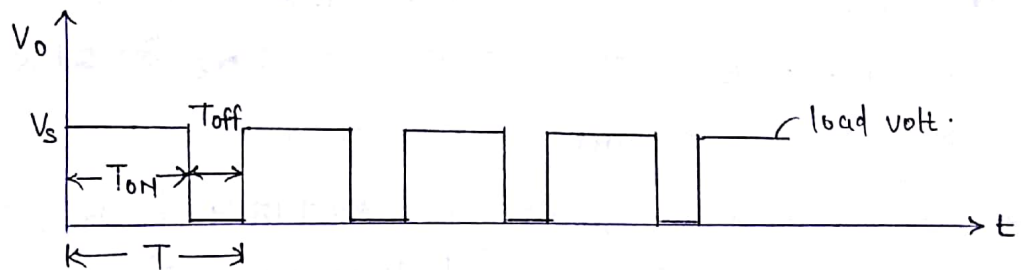
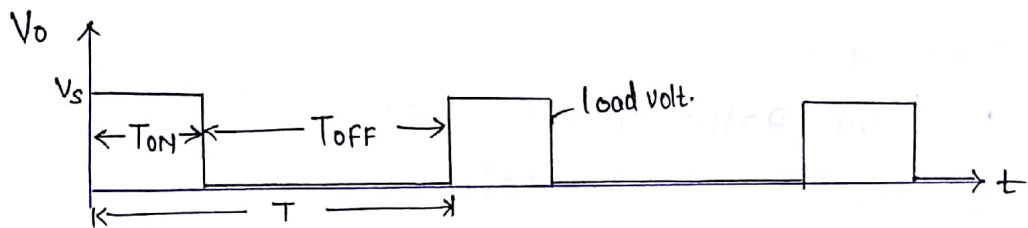


Fig. PWM scheme of chopper.

Pulse width modulation technique चित्र में प्रदर्शित किया गया है। यहाँ chopping frequency  $T$  को constant रखा गया है fig(a) में  $T_{on} = \frac{1}{4}T$  ताकि  $\alpha = 0.25$  अर्थात् 25% . तथा चित्र (b) में  $T_{on} = \frac{3}{4}T$  है अतः  $\alpha = 0.75$  अर्थात् 75% होगा। संभवतः output voltage को शून्य से source voltage  $V_s$  तक परिवर्तित कर सकते हैं।

## 2. VARIABLE FREQUENCY SYSTEM :-

इस scheme में chopping frequency  $f$  (या चॉपिंग अवधि  $T$ ) को Varied (परिवर्तित) किया जाता है। इसमें  $T_{on}$  या  $T_{off}$  को constant रखा जाता है। इसे frequency modulation scheme भी कहते हैं।



(frequency modulation scheme)  $T_{on}$  is kept constant.